학부생 연구기회 프로그램 (UROP) 공고

◆ 담당교수: 이 창 건 ◆ 연구실명: 실시간 유비쿼터스 시스템 연구실 (RUBIS)

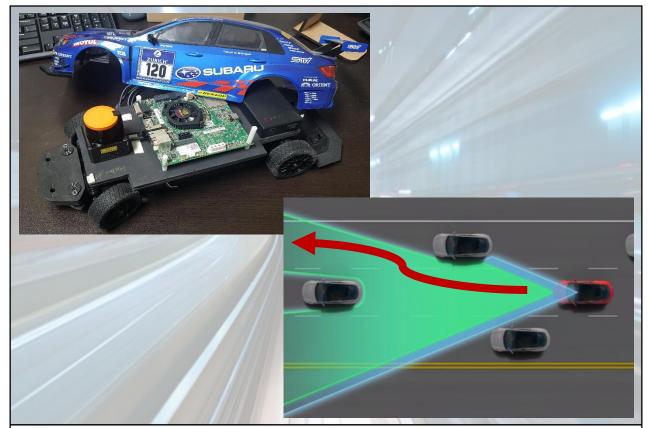
◆ UROP 연구 과제명 : RC카를 이용한 무인차 자율 주행 연구

◆ 모집대상 : 무인차 및 Cyber-Physical System에 관심있는 학생

(선수과목: 논리설계 실험)

◆ 모집기간 : ~ 2017년 7월 초

연구 과제



- 진행 중인 연구 과제:
 - RC카에 장착된 센서 및 모터를 제어하여 자율 주행 시스템 개발
- UROP 공고 과제:
 - LIDAR **센서를 제어** 하여 전방의 장애물을 인지하고
 - **주행 방향을 계산**하는 알고리즘 개발

