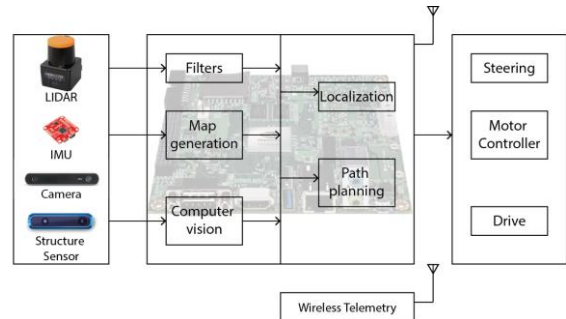
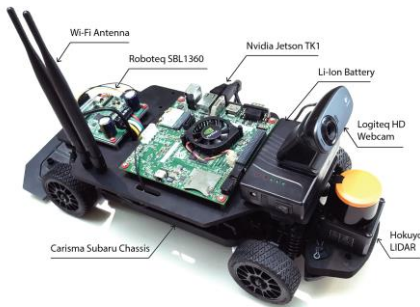


# 학부생 연구기회 프로그램 (UROP) 공고

◆ 담당교수 : 이창건	◆ 연구실명 : RUBIS LAB
◆ UROP 연구 과제명 : 실시간 무인차 제어 알고리즘 개발	
◆ 모집대상 : 관련 전공 학부 3 ~ 4학년 학생	
◆ 모집기간 : ~ 2019년 1월	



- 무인자동차 구현에는 컴퓨터와 전기회로, 기계 제어등 다양한 분야의 융합 기술이 필요 됩니다.
  - ✓ LIDAR, Camera 센서 데이터 처리 기술
  - ✓ Deep Learning 을 통한 차체 제어 기술
- 이번 학부생 연구기회 프로그램은 RUBIS랩에서 보유하고 있는 무인자동차 테스트베드를 활용해 딥러닝에 기반한 무인자동차 제어 알고리즘을 개발하는 것입니다.
- 머지않은 미래의 기술인 무인자동차에 대한 총체적인 연구를 해볼 수 있는 좋은 기회가 될 것입니다.



**서울대학교 컴퓨터공학부**  
 Seoul National University  
 Dept. of Computer Science and Engineering